

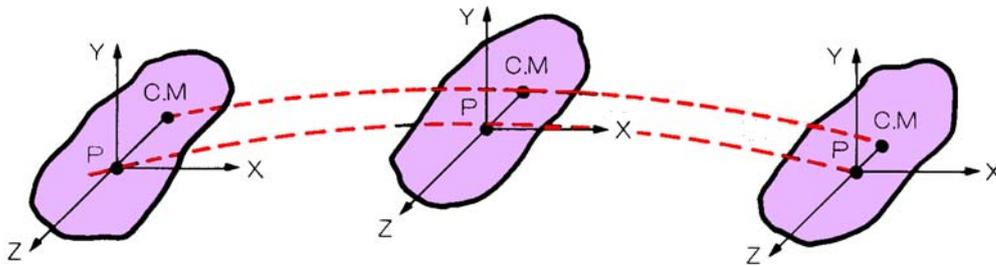
# 8-0 物體運動的形態

## Here 轉動學→物體基本運動

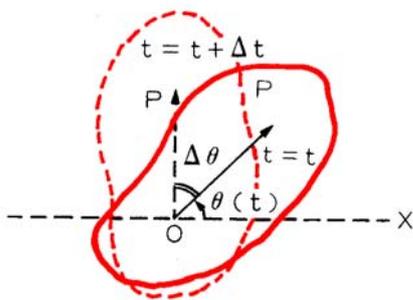
080001  物體的運動形態

種類	移 動	轉 動	振 動
意義	物體中每一點的運動軌跡皆與質心相同	物體中的每一點與轉軸之連線的角度隨時間而改變	物體中任兩點的相對位置會隨時間而改變

【移動】：



【轉動】：



【振動】：



080002  剛體

- 物體在運動或靜止時，其內部各點的相對距離永遠保持不變
- 即物體不產生形變，不產生振動
- 在運動學與轉動學中討論的對象都是剛體

# 8-1 角速度與角加速度

## Here 轉動學→基本物理量對照表

080101  物理量：

平移物理量		轉動物理量	
	位移	角位移	
	速度	角速度	
	加速度	角加速度	
	動量	角動量	
	質量	轉動慣量	
	力	力矩	
	牛頓第二運動定律	轉動學的牛頓第二運動定律	
	動量與力	角動量與力矩	
	動能	轉動動能	

**【備註】：**角速度、角加速度、角動量、力矩皆為向量，方向為右手螺旋定則  
解題時，必須特別注意指的是大小還是方向。



# Here 轉動學→基本物理量的定義

## 080102 角速度( $\omega$ )

角速度 $\omega$	
單位時間轉過的角度 (向量)	
平均角速度	瞬時角速度
$\omega = \frac{\Delta\theta}{\Delta t}$	$\omega = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\theta}{\Delta t} \text{ 或 } \omega = \frac{d\theta}{dt}$

【單位】：

1. rad/s (每秒幾弧度)
2. r.p.m. (每分鐘幾轉)
3. r.p.s. (每秒鐘幾轉)

## 080103 角加速度( $\alpha$ )

角加速度	
單位時間角速度的變化量 (向量)	
平均角加速度	瞬時角加速度
$\alpha = \frac{\Delta\omega}{\Delta t}$	$\alpha = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\omega}{\Delta t} \text{ 或 } \alpha = \frac{d\omega}{dt}$

【單位】：

1. rad/s<sup>2</sup>
2. 轉/秒<sup>2</sup>

080104  **轉動慣量(I)**

1.意義：轉動的難易度。（舉一反三：力學中，質量是移動的難易度）

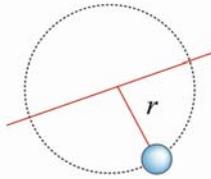
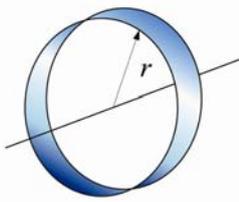
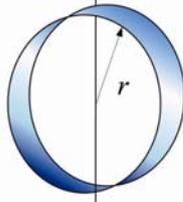
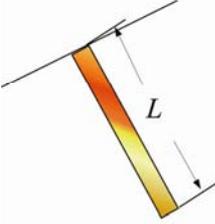
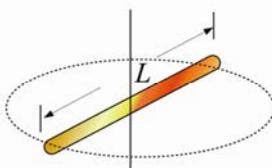
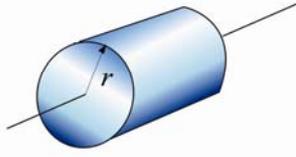
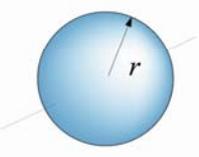
2.定義：

(1)質點的轉動慣量：

(2)非質點的轉動慣量：



3.不同物體的轉動慣量：

<p>簡單鐘擺</p>  <p><math>I = mr^2</math></p>	<p>沿中心軸旋轉的圓箍</p>  <p><math>I = mr^2</math></p>	<p>沿直徑軸旋轉的圓箍</p>  <p><math>I = \frac{1}{2}mr^2</math></p>	
<p>沿端點旋轉的木條</p>  <p><math>I = \frac{1}{3}ml^2</math></p>	<p>沿重心旋轉的木條</p>  <p><math>I = \frac{1}{12}ml^2</math></p>	<p>實心圓柱體</p>  <p><math>I = \frac{1}{2}mr^2</math></p>	<p>實心球體沿重心旋轉</p>  <p><math>I = \frac{2}{5}mr^2</math></p>

各種不同物體之轉動慣量，每一物體的質量為m，並依圖示之軸旋轉

**公式**：圓盤的轉動慣量



080105

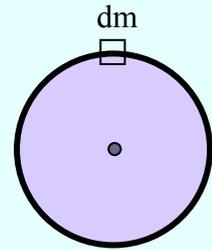
## 進階補充：圓環與圓盤之轉動慣量

大部份的物理學公式，只適用於質點，利用萬有引力定律、庫侖定律，其他形狀的物體是否適用，則必須仔細推導，不一定能一體適用。

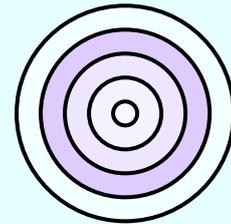
轉動慣量也是類似的情況， $I=mr^2$ 這個公式只能適用於質點，其他形狀物體的轉動慣量，必須靠積分求得。

以下，就以圓環與圓盤為例，練習一下簡單的積分技巧。

先考慮一個繞中心軸旋轉的薄圓環，考慮一小段質量為 $dm$ 的圓環，由於每一段圓環到中心軸的距離等長，故 $r=R$ ( $R$ 為圓環之半徑)為常數， $I=\int mr^2 = R^2 \int dm$ ，把每一小段圓環質量相加，即為圓環的總質量 $M$ ，故轉動慣量 $I=MR^2$ 。小試身手，只用到了積分的概念，沒有真正用到積分的計算。



接下來，考慮一個密度均勻的圓盤，我們可以把圓盤當做由無限多個圓環所組成。故  $I = \int_{r=0}^{r=R} d(mr^2)$ ，此時為定積分(積分上下限由  $r=0$  積到  $r=R$ ， $R$  是圓盤的半徑)。



考慮距軸心 $r$ 、質量為 $dm$ 的一個薄圓環，其轉動慣量，根據剛剛推導的結果為 $dm \times r^2$ 。我們應該轉換成單一變數的積分，質量 $dm$ 與距離 $r$ ，兩者有函數關係，假設此均勻圓盤的面積密度為 $\mu$ (面積密度應等於總質量除以圓盤之面積  $\mu = \frac{M}{\pi R^2}$ ，即單位面積的質量)，則此一薄圓環的質量 $dm$ 可寫為

$\mu \times (2\pi r \times dr)$ ， $dr$ 是此薄圓環的厚度。

故原積分式可表示為

$$I = \int_{r=0}^{r=R} dm \cdot r^2 = \int_{r=0}^{r=R} \mu \cdot (2\pi r \cdot dr) \cdot r^2 = 2\pi\mu \int_{r=0}^{r=R} r^3 dr = 2\pi\mu \cdot \left(\frac{1}{4} r^4\right) \Big|_{r=0}^{r=R} = 2\pi\mu \cdot \left(\frac{1}{4} R^4\right)$$

再將  $\mu = \frac{M}{\pi R^2}$  代入，可得  $I = \frac{1}{2} MR^2$ 。

080106  進階補充：細桿之轉動慣量

前一篇文章已經講到，轉動慣量  $I=mr^2$  這個公式只能適用於質點，其他形狀物體的轉動慣量，必須靠積分求得。

以下，我們再以細桿為例，練習一下簡單的積分技巧。同時，轉動慣量除了與形狀有關以外，還跟旋轉軸的選取有關。我們先來看質量為  $M$ 、長度為  $L$  的細桿，如果以垂直於細桿，且在細桿端點的旋轉軸旋轉時的轉動慣量為何？

假設我們取質量為  $dm$ 、距離旋轉軸  $r$  處的一小段，其轉動慣量為  $dm \times r^2$ 。為了變換成單一變數， $dm$  可以表示成  $\lambda \times dr$ ， $dr$  是這一小段的長度， $\lambda$  是單位長度的質量，

如果以整根細桿來看  $\lambda = \frac{M}{L}$ 。

$$\text{故轉動慣量 } I = \int dm \cdot r^2 = \int_{r=0}^{r=L} (\lambda \cdot dr) \cdot r^2 = \lambda \int_{r=0}^{r=L} r^2 \cdot dr = \lambda \cdot \left(\frac{1}{3} L^3\right)$$

$$\text{將 } \lambda = \frac{M}{L} \text{ 代入，整理可得 } I = \frac{1}{3} ML^2。$$

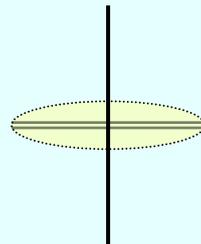
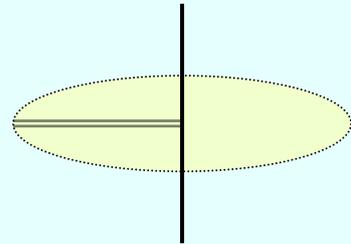
如果改以過細桿中點且垂直於細桿的旋轉軸旋轉時，轉動慣量會是多少呢？討論的過程同前，只是分成對稱的兩部

份積分，如果只算半根細桿，積分的上下限改成由  $0$  到  $\frac{L}{2}$ ，

算整根細桿時再乘以  $2$ 。

$$\text{故轉動慣量 } I = \int dm \cdot r^2 = 2 \int_{r=0}^{r=L/2} (\lambda \cdot dr) \cdot r^2 = 2\lambda \int_{r=0}^{r=L/2} r^2 \cdot dr = 2\lambda \cdot \left(\frac{1}{24} L^3\right) = \frac{1}{12} \lambda L^3$$

$$\text{將 } \lambda = \frac{M}{L} \text{ 代入，整理可得 } I = \frac{1}{12} ML^2。$$



## 8-2 等角加速度運動

### Here 轉動學→轉動運動學

#### 080201 移動與轉動物理量之關係

1. 位移：【記法與技巧】：從扇形開始
2. 切線速率：
3. 切線加速度：
4. 法線加速度：
5. 加速度：

【以上公式是描述移動與轉動之間的溝通橋樑】

#### 080202 轉動運動學基本公式

等加速度運動	等角加速度運動
$v = v_o + at$	$\omega = \omega_o + \alpha t$
$S = v_o t + \frac{1}{2} at^2$	$\theta = \omega_o t + \frac{1}{2} \alpha t^2$
$v^2 = v_o^2 + 2aS$	$\omega^2 = \omega_o^2 + 2\alpha\theta$
$S = \frac{v_o + v}{2} t$	$\theta = \frac{\omega_o + \omega}{2} t$

基本的轉動運動學跟第二章學到的運動學，其實題型完全都一樣，只是換成轉動的物理量，所以記住一開始物理量對應的表格，然後想成運動學的題目，就可以迎刃而解。

080203

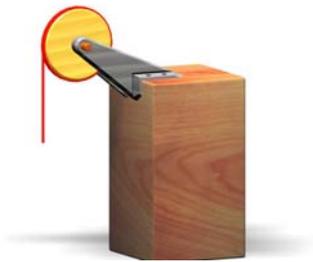


**範例 01**

1. (86 日大) 一圓輪在做等角加速度運動，經過 25 轉之後，角速度由 100 轉/秒增至 150 轉/秒；其角加速度為\_\_\_\_\_。
2. 一物體在做等加速度運動，經過 25m 之後，角速度由 100m/秒增至 150m/秒；其加速度為\_\_\_\_\_。

**解題思路**

想像成直線上的等加速度運動，代入運動學第\_\_\_\_\_公式。



080204



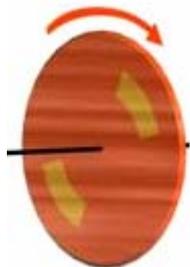
**範例 02**

一飛輪在 4 秒內共轉 400 弧度，在 3 秒末角速度為 200 rad/s，若為等角加速度轉動，求初角速度為若干rad/s？ 角加速度為若干rad/s<sup>2</sup>?

**解題思路**

想像成直線上的等加速度運動，要代運動學第幾公式?

**解答**：-100、100



080205



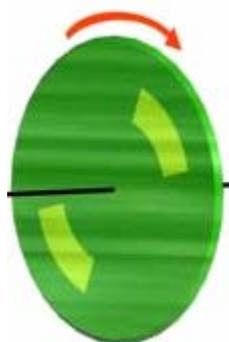
### 範例 03

某一質點做等角加速度運動，其初角位置為 $-10 \text{ rad}$ ，初角速度為 $-2 \text{ rad/s}$ ，經過 20 秒後，其角位置為 $+10 \text{ rad}$ ，則：

- (1) 其角加速度為何？
- (2) 負向最大角位置之時間為何？
- (3) 第 5 秒末的角速度為何？

解題思路

→ 想像成直線上的等加速度運動



080206



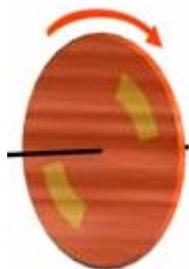
### 範例 04

某一質點做轉動，其角位置  $\theta$ (弧度)與時間  $t$ (秒)之關係為  $\theta = 2t^2 + 3$ ，則該點

- (1) 第 2 秒末的角速度為何？
- (2) 第 2 秒末的角加速度為何？
- (3) 2 秒內的平均角速度為何？

解題思路

→ 瞬時與平均量的基本定義



080207

**範例 05**

一質點在半徑為 1 m 的圓周上運動，在某瞬間的角速度為  $2\text{rad/s}$ ，角加速度為  $3\text{rad/s}^2$ ，求此質點的加速度大小為何？

**解題思路**

→ 加速度： $a = \sqrt{a_T^2 + a_N^2}$  又  $a_T = r \cdot \alpha$ 、 $a_N = r\omega^2$

080208

**範例 06**

一質點由靜止開始做等角加速度運動，則當其加速度與向心加速度成  $45^\circ$  時，此質點的角位移為何？（此題沒有給任何符號與數字）

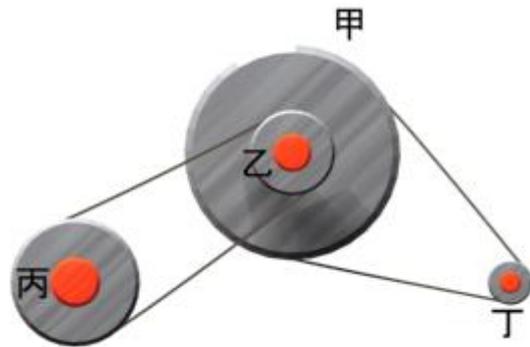
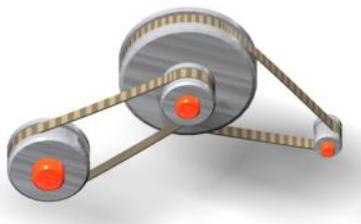
080209

**範例 07**

右圖表示一飛輪傳動系統，各輪的轉軸均固定且相互平行。甲、乙兩輪同軸且無相對轉動。已知甲、乙、丙、丁四輪的半徑比為  $5:2:3:1$ ，若傳動帶在各輪轉動中不打滑，則丙及丁輪角速度之比值為\_\_\_\_\_。

**解題思路**

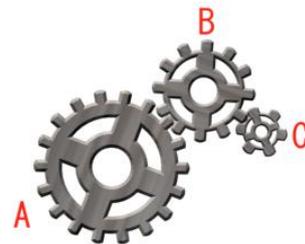
「同軸」表示：\_\_\_\_\_相同，「同線」表示：\_\_\_\_\_相同



**範例 08**

080210

右圖表示一齒輪傳動系統，齒輪互相咬合。已知 A、B、C 三輪的半徑比為  $3:2:1$ ，在各輪轉動中不打滑，則 A、B、C 三輪角速度之比值為\_\_\_\_\_。



**解題思路**

齒輪咬合表示：\_\_\_\_\_相同

